

ESPACIOS VECTORIALES

FACULTAD DE CIENCIAS FÍSICO-MATEMÁTICAS

Curso Básico - Otoño 2020

Omar De la Peña-Seaman



Instituto de Física (IFUAP)

Benemérita Universidad Autónoma de Puebla (BUAP)

Curso: Espacios Vectoriales

Información General

Período de clases (18 sem.)

17 Agosto – 9 Diciembre 2020

Horario

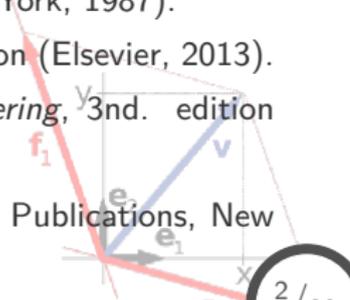
Lunes, Miércoles: 10–12 hrs,
Jueves: 10–11 hrs.

Criterios de evaluación

- Tareas de cada tema: **40%**
- Exámenes: **60%**

Bibliografía

1. S. Lipschutz, *Linear Algebra*, 4th. edition (Mc Graw Hill, 2009).
2. S. Lang, *Linear Algebra*, 3rd. edition (Springer-Verlag, New York, 1987).
3. G.B. Arfken, *Mathematical Methods for Physicists*, 7nd edition (Elsevier, 2013).
4. K.F. Riley, *Mathematical Methods for Physics and Engineering*, 3nd. edition (Cambridge University Press, 2006).
5. P. Dennery, *Mathematics for Physicists*, 1st. edition (Dover Publications, New York, 1996).



Curso Espacios Vectoriales

Información General

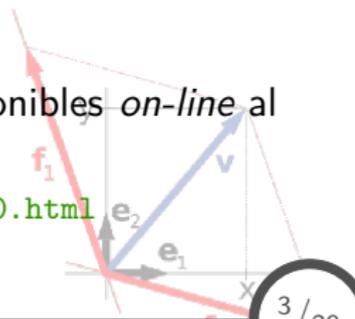
Contenido del curso

- | | |
|------------------------------------|----------------|
| 1. Espacios vectoriales | (2 sem.) |
| 2. Operadores lineales | (4 sem.) |
| 3. Producto interno, ortogonalidad | (3 & 1/2 sem.) |
| 4. Eigenvalores y eigenvectores | (2 & 1/2 sem.) |
| 5. Operadores y espacios | (3 & 1/2 sem.) |
| 6. Tensores | (2 & 1/2 sem.) |

Fuente de consulta e información

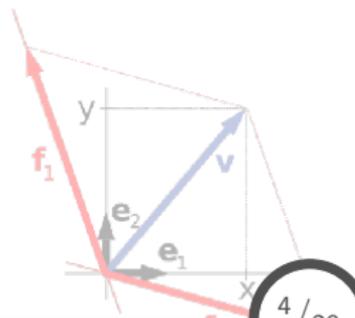
Las sesiones de clase, tareas y exámenes estarán disponibles *on-line* al término de cada tema en la siguiente dirección:

http://www.ifuap.buap.mx/~oseaman/vector_spaces_2020.html



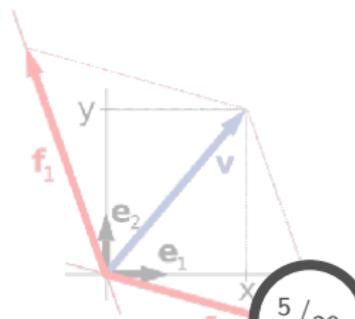
Contenido

1. Espacios Vectoriales



Contenido: Tema 01

1. Espacios Vectoriales
 - 1.1 Campos y espacios vectoriales
 - 1.2 Combinaciones lineales y conjuntos de expansión
 - 1.3 Subespacios
 - 1.4 Dependencia e independencia lineal
 - 1.5 Bases y dimensiones



Contenido: Tema 01

1. Espacios Vectoriales

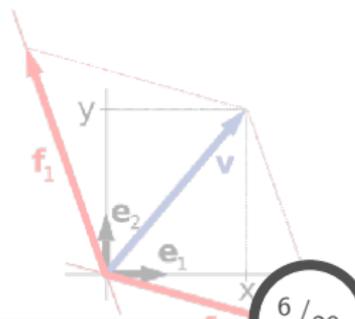
1.1 Campos y espacios vectoriales

1.2 Combinaciones lineales y conjuntos de expansión

1.3 Subespacios

1.4 Dependencia e independencia lineal

1.5 Bases y dimensiones



Campos y espacios vectoriales

Definiciones generales

Consideremos a V como un set, no vacío, asociado a un **campo de escalares** K y que posee **dos** operaciones,

- **Adición vectorial**

$$u, v \in V \Rightarrow u + v \in V,$$

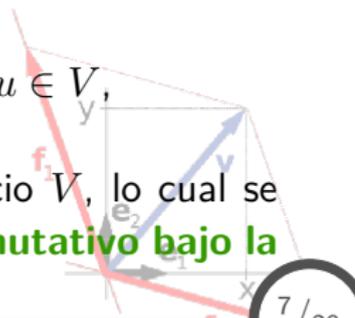
- **Multiplicación escalar**

$$u \in V; k \in K \Rightarrow ku \in V,$$

a este set se le conoce como un **espacio vectorial**, sobre K , si cumple con los siguientes axiomas:

- **Asociativa**: $(u + v) + w = u + (v + w)$,
- **Elemento nulo**: $u + 0 = 0 + u = u, \quad \forall u \in V$,
- **Elemento inverso** $u + (-u) = (-u) + u = 0, \quad \forall u \in V$,
- **Conmutativa**: $u + v = v + u$.

Lo anterior representa la estructura **aditiva** del espacio V , lo cual se puede condensar expresando que V es un **grupo conmutativo bajo la adición**.



Campos y espacios vectoriales

Definiciones generales, ejemplos de espacios vectoriales

De manera adicional, para que V se considere un espacio vectorial, se debe cumplir también con lo siguiente,

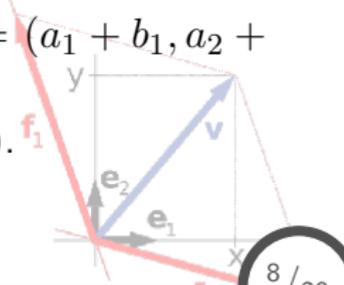
- $k(u + v) = ku + kv \quad \forall k \in K,$
- $(a + b)u = au + bu \quad \forall a, b \in K,$
- $(ab)u = a(bu) \quad \forall a, b \in K,$
- $1u = u \quad \forall 1 \in K,$ siendo 1 el **escalar unitario**.

Lo anterior se relaciona con la **acción** del campo K de escalares en el espacio vectorial V .

Espacio K^n

sea K un campo arbitrario $\Rightarrow K^n$ denota el set de todos los elementos de n entradas de $K \therefore K^n$ será un espacio vectorial sobre K , cuando:

- **Adición vectorial:** $(a_1, a_2 \dots a_n) + (b_1, b_2 \dots b_n) = (a_1 + b_1, a_2 + b_2 \dots a_n + b_n).$
- **Mult. escalar:** $k(a_1, a_2 \dots a_n) = (ka_1, ka_2 \dots ka_n).$
- **Cero:** $0 = (0, 0 \dots 0).$
- **Negativo:** $-(a_1, a_2 \dots a_n) = (-a_1, -a_2 \dots -a_n).$



Campos y espacios vectoriales

Ejemplos de espacios vectoriales

Espacio polinomial $P(t)$

Sea $P(t)$ un set de polinomios del tipo,

$$p(t) = a_0 + a_1t + a_2t^2 + \dots + a_st^s \quad \forall s = 1, 2, \dots,$$

y los coeficientes a_i pertenecen al campo K , $\Rightarrow P(t)$ es un espacio vectorial en K , con las sig. operaciones:

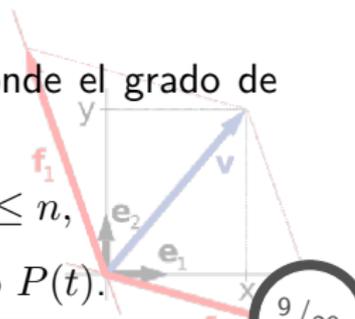
- **Adición vectorial:** $p(t) + q(t) \in P(t)$.
- **Mult. escalar:** $kp(t) \in P(t)$.
- **Cero:** $a_i = 0 \quad \forall i = 0, 1 \dots s$.
- **Negativo:** $-p(t) = -a_0 - a_1t - a_2t^2 - \dots - a_st^s$.

Espacio polinomial $P_n(t)$

Sea $P_n(t)$ un set de polinomios $p(t)$ sobre K , en donde el grado de $p(t)$ es menor o igual a n ,

$$p(t) = a_0 + a_1t + a_2t^2 + \dots + a_st^s \quad \forall s \leq n,$$

y cumple con las operaciones definidas para el espacio $P(t)$.



Campos y espacios vectoriales

Ejemplos de espacios vectoriales

Espacio matricial $M_{m,n}$

$M_{m,n}$, o simplemente M , denota un set de todas las matrices de $m \times n$ sobre un campo K , cumpliendo:

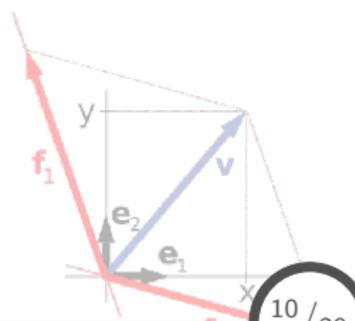
- **Adición:** $A_{m,n} + B_{m,n} \in M$.
- **Mult. escalar:** $kA_{m,n} \in M$.

Espacio de funciones $F(X)$

Sea X un set, no vacío, y K un campo arbitrario, entonces $F(X)$ denota el set de **todas** las funciones de X en K , y se considera un espacio vectorial si cumple:

- **Adición:** $f(x) + g(x) = (f + g)(x)$,
- **Mult. escalar:** $kf(x) = (kf)(x)$,
- **Cero:** $0(x) = 0$,
- **Negativo:** $-f(x) = (-f)(x)$,

en donde se tiene que $x \in X$.



Contenido: Tema 01

1. Espacios Vectoriales

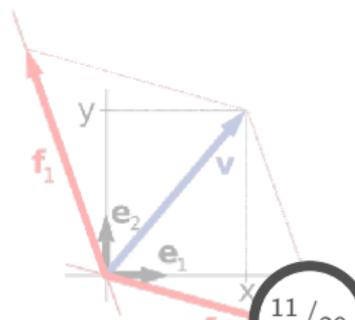
1.1 Campos y espacios vectoriales

1.2 Combinaciones lineales y conjuntos de expansión

1.3 Subespacios

1.4 Dependencia e independencia lineal

1.5 Bases y dimensiones



Combinaciones lineales y conjuntos de expansión

Definición

Sea V un espacio vectorial sobre el campo K , entonces un vector v en V será una **combinación lineal** de vectores $u_1, u_2 \dots u_m$ en V , si existen **escalares** $a_1, a_2 \dots a_m$ en K tal que:

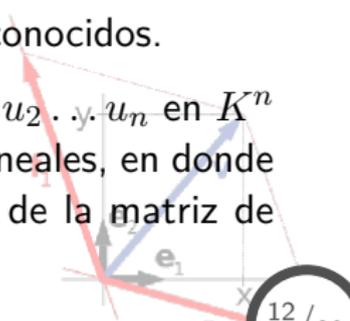
$$v = a_1u_1 + a_2u_2 + \dots + a_mu_m.$$

De manera alterna, se puede considerar que v es una **combinación lineal** de $u_1, u_2 \dots u_m$ en V , si existe una solución a la ecuación vectorial:

$$v = x_1u_1 + x_2u_2 + \dots + x_mu_m,$$

en donde el set $x_1, x_2 \dots x_m$ son **escalares** en K desconocidos.

Obtener la combinación lineal de v en términos de $u_1, u_2 \dots u_n$ en K^n es **equivalente** a resolver el sistema $Ax = B$ de ecs. lineales, en donde v es el vector B de ctes. y los u_i 's son las columnas de la matriz de ctes. A .



Combinaciones lineales y conjuntos de expansión

Conjuntos de expansión

Sea V un espacio vectorial sobre K , entonces se dice que los vectores $u_1, u_2 \dots u_m$ **expanden** V o forman un **conjunto** o **set de expansión** de V , si cualquier $v \in V$ se puede expresar como una **combinación lineal**,

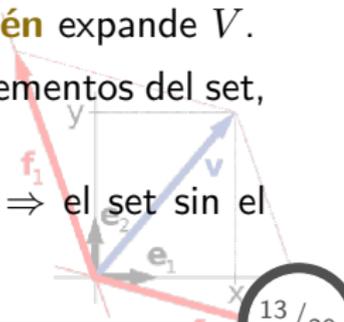
$$v = a_1u_1 + a_2u_2 + \dots + a_mu_m,$$

siendo los $\{a_i\}$ **escalares** pertenecientes a K .

Observaciones

Supongamos que el set $u_1, u_2 \dots u_m$ expande V :

1. Para cualquier $w \in V$, el set $w, u_1, u_2 \dots u_m$ **también** expande V .
2. Si u_k es una combinación lineal de **algunos** de los elementos del set, \Rightarrow el set **sin** u_k representa un **set de expansión**.
3. Si uno de los elementos del set es el **vector cero** \Rightarrow el set sin el cero también **expande** a V .



Contenido: Tema 01

1. Espacios Vectoriales

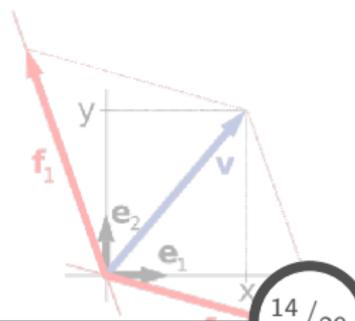
1.1 Campos y espacios vectoriales

1.2 Combinaciones lineales y conjuntos de expansión

1.3 Subespacios

1.4 Dependencia e independencia lineal

1.5 Bases y dimensiones



Subespacios

Definición, intersección de subespacios

Sea V un espacio vectorial sobre el campo K , y sea W un **subconjunto** de $V \Rightarrow W$ será un **subespacio** de V si se cumple:

- El vector cero pertenece a W ,
- $\forall u, v \in W; a, b \in K$, la combinación lineal $au + bv \in W$,

es decir, que W sea un subconjunto **cerrado**.

Intersección de subespacios

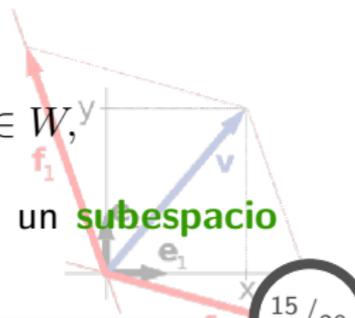
La intersección de dos (o más) subespacios de V también representa un **subespacio** de V ,

sean U & W dos subespacios de V ,

$$\Rightarrow 0 \in U; 0 \in W \therefore 0 \in U \cap W,$$

$$u, v \in U \cap W \rightarrow u, v \in U \text{ \& } u, v \in W,$$

por tanto, el subconjunto **intersección** $U \cap W$ será un **subespacio** del espacio vectorial V .



Subespacios

Espacio solución de un sistema homogéneo

Considerando un sistema $AX = B$ de ecuaciones lineales en n incógnitas, formando el vector X , y donde la matriz A y el vector B son conocidos, por ejemplo,

$$x + y + z = 3,$$

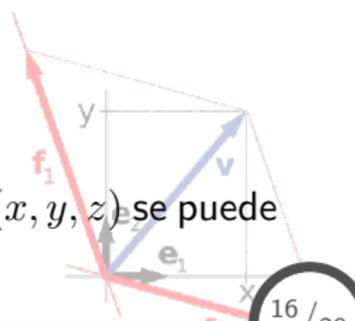
$$x - y + 3z = 1,$$

$$2x + 2y - 8z = 5,$$

expresándolo en forma matricial se tiene:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 3 \\ 2 & 2 & -8 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 5 \end{bmatrix},$$

entonces **cada solución** u que se encuentra para $X = (x, y, z)$ se puede **considerar** como un vector en K^n .



Subespacios

Espacio solución de un sistema homogéneo

Suponiendo ahora que el sistema es **homogéneo**, es decir: $AX = 0$, y considerando el conjunto de soluciones posibles como W .

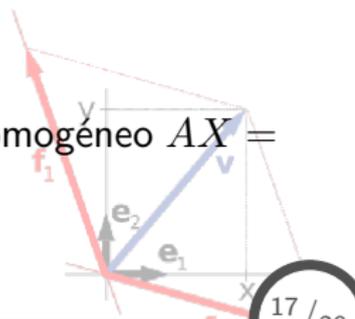
Debido a que se tiene un sistema homogéneo, se cumple:

$$A0 = 0 \Rightarrow 0 \in W.$$

Además, suponiendo que $u, v \in W$, entonces u y v son soluciones de $AX = 0$, por tanto:

$$\begin{aligned} Au = 0, \quad Av = 0 &\Rightarrow A(au + bv) = 0 \quad \forall a, b \in K, \\ \therefore au + bv &\in W, \end{aligned}$$

es decir, el conjunto de soluciones W de un sistema homogéneo $AX = 0$ forma un **subespacio vectorial** de K^n .



Contenido: Tema 01

1. Espacios Vectoriales

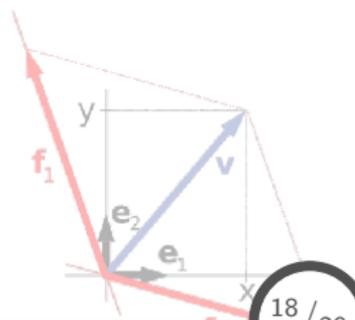
1.1 Campos y espacios vectoriales

1.2 Combinaciones lineales y conjuntos de expansión

1.3 Subespacios

1.4 Dependencia e independencia lineal

1.5 Bases y dimensiones



Dependencia e independencia lineal

Definiciones

Sea V un espacio vectorial en K , entonces se dice que los vectores $v_1, v_2 \dots v_m$ en V son **linealmente dependientes** si existen escalares $a_1, a_2 \dots a_m$ en K , **no todos cero**, tal que:

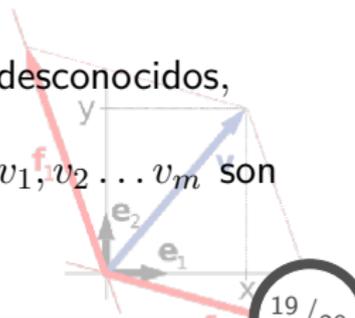
$$a_1v_1 + a_2v_2 + \dots + a_mv_m = 0,$$

al no obtenerse lo anterior, se dice entonces que los vectores serán **linealmente independientes**.

Otra forma de expresar la independencia lineal, es la siguiente:
Se tiene la ecuación vectorial,

$$x_1v_1 + x_2v_2 + \dots + x_mv_m = 0 \quad \forall \quad x_i \rightarrow \text{escalares desconocidos,}$$

si la única solución es $x_i = 0 \quad \forall \quad i \Rightarrow$ los vectores $v_1, v_2 \dots v_m$ son **linealmente independientes**.



Dependencia e independencia lineal

Observaciones

- Si un vector del set es **cero**, $v_i = 0$, entonces el conjunto será **linealmente dependiente**,

$$a_1v_1 + a_2v_2 + \dots + a_mv_m = 0,$$
$$\therefore a_1(0) + (0)v_2 + \dots + (0)v_m = 0 \Rightarrow 0 = 0 \checkmark$$

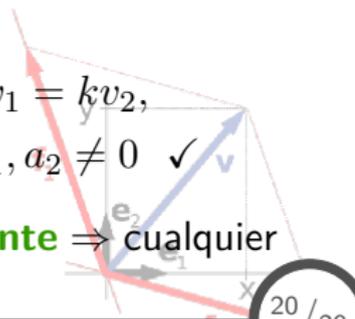
- Si $v \neq 0 \Rightarrow$ él por sí mismo es **linealmente independiente**,

$$kv = 0, \text{ pero } v \neq 0 \Rightarrow k = 0.$$

- Si dos vectores del set son **iguales**, o uno es **múltiplo escalar** de otro, entonces el set es **linealmente dependiente**,

$$a_1v_1 + a_2v_2 + \dots + a_mv_m = 0,$$
$$\Rightarrow (a_1k + a_2)v_2 + \dots + a_mv_m = 0 \text{ donde: } v_1 = kv_2,$$
$$\text{si } a_i = 0 \forall i \neq 1, 2 \Rightarrow (a_1k + a_2)v_2 = 0 \forall a_1, a_2 \neq 0 \checkmark$$

- Si un set de vectores S es **linealmente independiente** \Rightarrow cualquier **subset** de S también lo es.

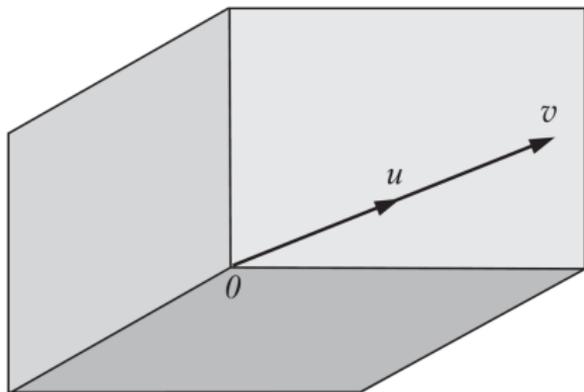


Dependencia e independencia lineal

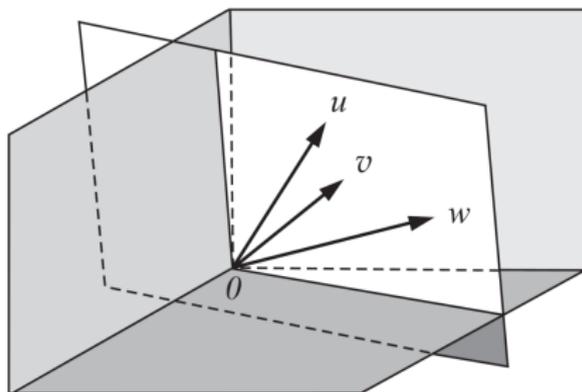
Dependencia lineal en \mathbb{R}^3

La **dependencia lineal** en \mathbb{R}^3 se puede describir gráficamente.

Cualquiera **dos** vectores u y v en \mathbb{R}^3 son **linealmente dependientes** \Leftrightarrow descansan sobre la **misma línea** que pasa por el origen.



Cualquiera **tres** vectores u , v y w en \mathbb{R}^3 son **linealmente dependientes** \Leftrightarrow descansan sobre el **mismo plano** que pasa por el origen.



Dependencia e independencia lineal

Dependencia lineal y combinaciones lineales

Se tiene un set de vectores $v_1, v_2 \dots v_m$, y suponiendo que v_i es una **combinación lineal** de los demás:

$$v_i = a_1 v_1 + \dots + a_{i-1} v_{i-1} + a_{i+1} v_{i+1} + \dots + a_m v_m,$$

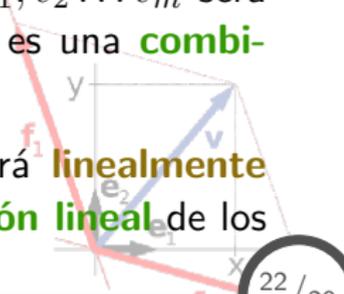
entonces, añadiendo $-v_i$ a ambos lados se tiene,

$$0 = a_1 v_1 + \dots + a_{i-1} v_{i-1} - v_i + a_{i+1} v_{i+1} + \dots + a_m v_m,$$

donde el coeficiente de v_i es diferente de **cero**, entonces los vectores serán **linealmente dependientes**.

Por tanto, se puede concluir que un set de vectores $v_1, v_2 \dots v_m$ será **linealmente dependiente** \Leftrightarrow al menos **uno** de ellos es una **combinación lineal** de los demás.

Otra manera de verlo, es que un set de vectores será **linealmente independiente** si **ninguno** de ellos es una **combinación lineal** de los demás.



Contenido: Tema 01

1. Espacios Vectoriales

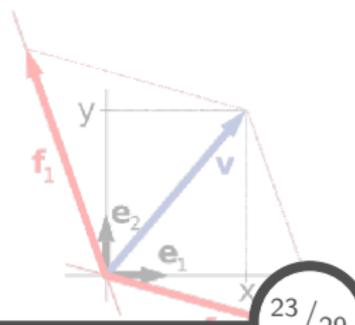
1.1 Campos y espacios vectoriales

1.2 Combinaciones lineales y conjuntos de expansión

1.3 Subespacios

1.4 Dependencia e independencia lineal

1.5 Bases y dimensiones



Bases y dimensiones

Definición y ejemplos de bases

Un set $S = \{u_1, u_2, \dots, u_m\}$ de vectores es una **base** de V , si cada $v \in V$ se puede expresar de manera **única** como una **combinación lineal** de los vectores base.

Teorema Sea V un espacio vectorial tal que una base tiene m elementos y otra base tiene n elementos $\Rightarrow m = n$.
Por tanto V es n -**dimensional**, lo cual se expresa como $\dim V = n$.

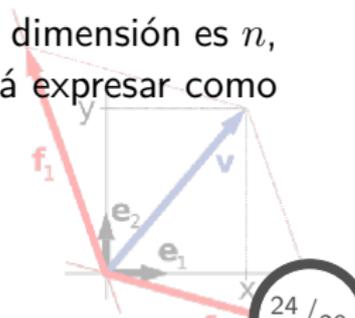
Espacio vectorial K^n

tenemos la siguiente **base**¹

$$e_1 = (1, 0, 0, \dots, 0); \quad e_2 = (0, 1, 0, \dots, 0) \quad \dots \quad e_n = (0, 0, 0, \dots, 1);$$

la cual se conoce como base **usual** o **estándar**, y cuya dimensión es n ,
 \therefore cualquier vector $u = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in K^n$ se podrá expresar como una **combinación lineal** de $\{e_i\}$,

$$v = a_1 e_1 + a_2 e_2 + \dots + a_n e_n.$$



¹Siendo por tanto linealmente independiente.

Bases y dimensiones

Ejemplos de bases

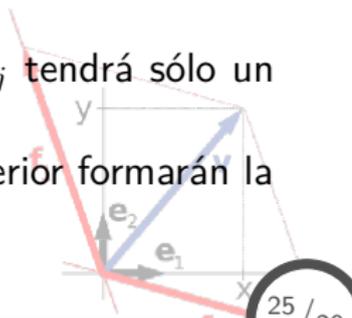
Espacio vectorial $M = M_{r,s}$

La base **estándar** de $M_{2,3}$ estará formada por las seis matrices:

$$\begin{aligned} E_{11} &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}; & E_{12} &= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}; \\ E_{13} &= \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}; & E_{21} &= \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}; \\ E_{22} &= \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}; & E_{23} &= \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

En general, en el espacio vectorial $M_{r,s}$, la matriz E_{ij} tendrá sólo un elemento $e_{ij} = 1$ y cero para todos los demás.

Por tanto, todas las matrices que cumplan con lo anterior formarán la base **estándar** y su **dimensión** será $\dim M_{r,s} = r \cdot s$.



Bases y dimensiones

Ejemplos de bases

Espacio vectorial $P_n(t)$

El set $S = \{1, t, t^2 \dots t^n\}$ de $n + 1$ polinomios representa una **base** de $P_n(t)$, y su **dimensión** será:

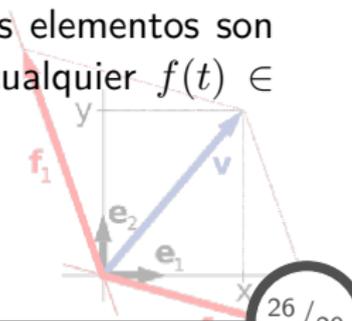
$$\dim P_n(t) = n + 1.$$

La razón es que cualquier polinomio $f(t)$ de grado $\leq n$ se puede expresar como una combinación lineal de las potencias de t , las cuales son **linealmente independientes**.

Espacio vectorial $P(t)$

Al tener todos los polinomios posibles dentro del espacio, entonces el set $S = \{1, t, t^2, t^3 \dots\}$ es **infinito**, con lo cual sus elementos son **linealmente independientes** y pueden expandir a cualquier $f(t) \in P(t)$, siendo su dimensión:

$$\dim P(t) = \infty.$$



Bases y dimensiones

Teoremas de bases

Teorema I

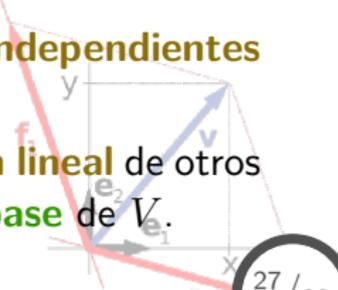
Sea V un espacio vectorial de dimensión finita n :

- Un conjunto de $n + 1$ vectores cualesquiera será linealmente **dependiente**.
- Cualquier set $S = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$ de n elementos linealmente **independientes** será una **base** de V .
- Cualquier set $T = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ que **expanda** a V será una **base** de V .

Teorema II

Supongamos que el set S expande al espacio vectorial V :

- Cualquier **máximo** número de vectores linealmente **independientes** en S forman una **base** de V .
- Si se eliminan de S cada vector que sea **combinación lineal** de otros vectores en S , entonces el set remanente será una **base** de V .



Bases y dimensiones

Teoremas de bases

Teorema III

Sea V un espacio vectorial de dimensión finita, y sea $S = \{u_1, u_2, \dots, u_r\}$ un set de vectores linealmente **independientes** en V , entonces S es **parte** de una base de $V \Leftrightarrow r < \dim V$, por lo que S podrá extenderse a ser una **base** de V .

Ejemplos

- Se tienen cuatro vectores en \mathbb{R}^4 , con $\dim \mathbb{R}^4 = 4$:

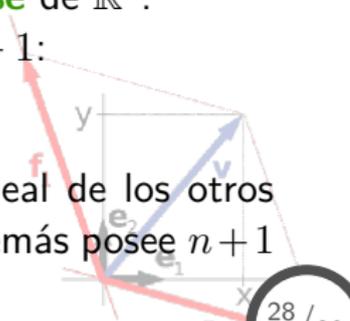
$$(1, 1, 1, 1), (0, 1, 1, 1), (0, 0, 1, 1), (0, 0, 0, 1),$$

al ser linealmente **independientes** y del mismo número de elementos que la dimensión del espacio, entonces son una **base** de \mathbb{R}^4 .

- El set de polinomios en $P_n(t)$, con $\dim P_n(t) = n + 1$:

$$1, t - 1, (t - 1)^2, \dots, (t - 1)^n,$$

como ningún polinomio del set es combinación lineal de los otros elementos \Rightarrow son linealmente **independientes**. Además posee $n + 1$ elementos, por tanto forma una **base** de $P_n(t)$.



Bases y dimensiones

Subespacios

Sea W un **subespacio** de un espacio vectorial V de $\dim V = n$, entonces se tiene que:

$$\dim W \leq n,$$
$$\text{si } \dim W = n \Rightarrow W = V.$$

Se tiene un espacio vectorial K^n , y se selecciona un set de vectores $S = \{u_1, u_2, \dots, u_r\} \forall r \leq \dim K^n = n$. Para encontrar de S la **base** del subespacio W de K^n , se realiza el siguiente procedimiento:

- (1) Formar una matriz M cuyas **columnas** sean dadas por los vectores del set S .
- (2) Reducir la matriz M a su forma **escalonada**.
- (3) Para cada columna C_k en la matriz reducida **sin pivote** se elimina el u_k asociado del set S .
- (4) Tomar los vectores remanentes del set S , los cuales corresponderán a las columnas **con pivote**, esos vectores formarán la **base**.

