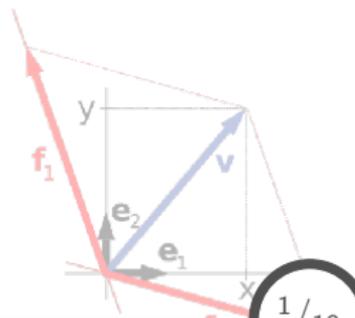


## 4. Eigenvalores y eigenvectores



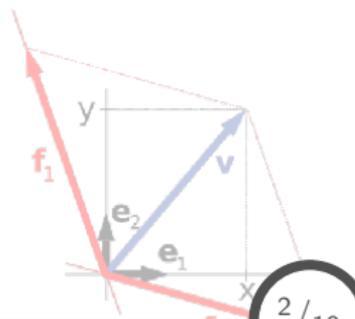
# Contenido: Tema 04

## 4. Eigenvalores y eigenvectores

### 4.1 Polinomio característico

### 4.2 Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

### 4.3 Matrices reales y simétricas



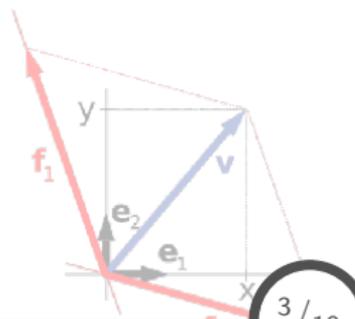
# Contenido: Tema 04

## 4. Eigenvalores y eigenvectores

### 4.1 Polinomio característico

### 4.2 Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

### 4.3 Matrices reales y simétricas



# Polinomio característico

## Matrices y operadores, polinomios

### Matriz

Se tiene una matriz  $A$  cuadrada de dimensión  $n$ . Esta matriz  $A$  será **diagonalizable** si existe una matriz no-singular  $P$  tal que,

$$B = P^{-1}AP \text{ es diagonal.}$$

### Operador

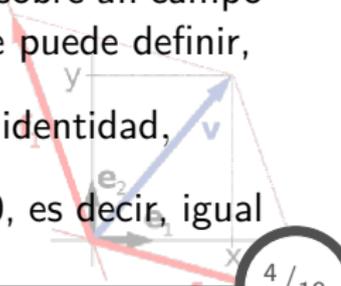
Se tiene un operador lineal  $T : V \rightarrow V$ . El operador  $T$  será **diagonalizable** si existe una base  $S$  en  $V$  tal que la representación matricial de  $T$  relativo a  $S$ ,  $[T]_S$ , sea una matriz **diagonal**.

### Polinomios de matrices

Se considera un polinomio  $f(t) = a_n t^n + \dots + a_1 t + a_0$  sobre un campo  $K$ . Entonces, si  $A$  es una matriz cuadrada genérica, se puede definir,

$$f(A) = a_n A^n + \dots + a_1 A + a_0 \mathbb{1} \quad \forall \quad \mathbb{1} = \text{matriz identidad,}$$

en particular, se dice que  $A$  es **raíz** de  $f(t)$  si  $f(A) = 0$ , es decir, igual a la matriz **cero**.



# Polinomio característico

## Matrices y operadores, polinomios

En general, para los polinomios  $f$  y  $g$ , así como cualquier matriz cuadrada  $A$  y un escalar  $k$  se tiene:

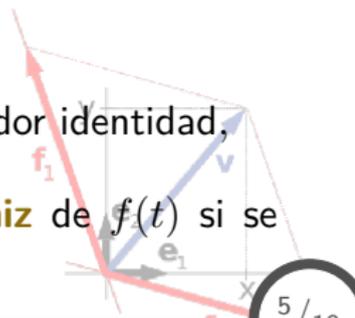
- (i)  $(f + g)(A) = f(A) + g(A)$ ,
- (ii)  $(fg)(A) = f(A)g(A)$ ,
- (iii)  $(kf)(A) = kf(A)$ ,
- (iv)  $f(A)g(A) = g(A)f(A)$ .

Para el caso de **operadores lineales**, solo basta recordar que las potencias de  $T$  se definen mediante la **composición**,

$$T^2 = T \circ T, \quad T^3 = T^2 \circ T, \dots$$

$$\therefore f(T) = a_n T^n + \dots + a_1 T + a_0 I \quad \forall \quad I = \text{operador identidad,}$$

en donde también se puede considerar a  $T$  como **raíz** de  $f(t)$  si se cumple  $f(T) = 0$ , es decir, igual al mapeo **cero**.



# Polinomio característico

## Polinomio característico

Sea  $A = [a_{ij}]$  una matriz cuadrada de dimensión  $n$ , entonces es posible construir la matriz  $M$  dada por,

$$M = A - t\mathbb{1}_n \quad \forall \quad \mathbb{1}_n = \text{matriz identidad},$$
$$\Rightarrow \quad -M = t\mathbb{1}_n - A,$$

siendo  $t$  indeterminado, y en donde su determinante:

$$\Delta(t) = \det(t\mathbb{1}_n - A) = (-1)^n \det(A - t\mathbb{1}_n),$$

define un polinomio en  $t$  de grado  $n$ , el cual se conoce como el **polinomio característico** de  $A$ .

**Teorema Cayley-Hamilton** Cualquier matriz  $A$  será **raíz** de su propio **polinomio característico**.



# Polinomio característico

## Polinomio característico

Suponiendo que  $A$  y  $B$  son matrices **similares**, es decir:

$$B = P^{-1}AP \quad \forall \quad P = \text{matriz de cambio de base,}$$

entonces analizando el **polinomio característico** de ambas matrices,

$$\Delta_B(t) = \det(t\mathbb{1} - B) = \det(t\mathbb{1} - P^{-1}AP),$$

$$\text{pero } t\mathbb{1} = P^{-1}t\mathbb{1}P,$$

$$\therefore \Delta_B(t) = \det(P^{-1}t\mathbb{1}P - P^{-1}AP),$$

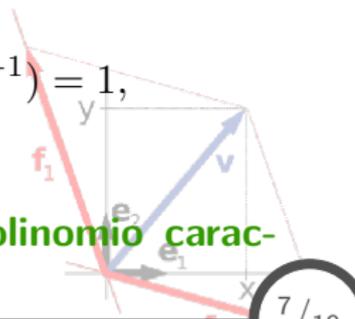
$$= \det \left[ P^{-1}(t\mathbb{1} - A)P \right],$$

$$= \det(P^{-1})\det(t\mathbb{1} - A)\det(P),$$

$$= \det(t\mathbb{1} - A) \quad \forall \quad \det(P)\det(P^{-1}) = 1,$$

$$\Rightarrow \Delta_B(t) = \Delta_A(t).$$

**Teorema** Matrices **similares** tienen el **mismo polinomio característico**.



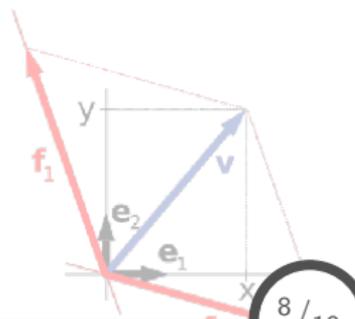
# Contenido: Tema 04

## 4. Eigenvalores y eigenvectores

### 4.1 Polinomio característico

### 4.2 Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

### 4.3 Matrices reales y simétricas



# Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

## Definición

Sea  $A$  una matriz cuadrada de dimensión  $n \Rightarrow A$  puede ser **similar** a una **matriz diagonal**  $D = \text{diag}(k_1, k_2, \dots, k_n) \iff$  **existe** una base  $S$  que consista de vectores (columna)  $u_1, u_2, \dots, u_n$  tal que,

$$Au_1 = k_1 u_1,$$

$$Au_2 = k_2 u_2,$$

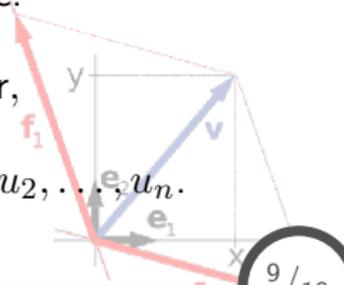
$$\vdots = \vdots$$

$$Au_n = k_n u_n,$$

en tal caso, se dice que  $A$  es **diagonalizable**, en donde:

$$D = P^{-1}AP \quad \forall \quad P = \text{matriz no-singular},$$

donde las columnas de  $P$  serán los **vectores base**  $u_1, u_2, \dots, u_n$ .



# Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

## Eigenvalor, eigenvector

Sea  $A$  una matriz cuadrada  $\Rightarrow$  un escalar  $\lambda$  se le conoce como **eigenvalor** de  $A$  si existe un **vector** (columna)  $u$  diferente de cero, tal que

$$Au = \lambda u,$$

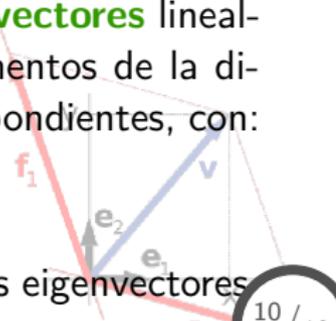
donde a  $u$  se le conoce como el **eigenvector** de  $A$  perteneciente al eigenvalor  $\lambda$ .

El set  $E_\lambda$  formado por todos los eigenvectores representa un subespacio de  $V$ , el cual se le conoce como **eigenespacio** de  $\lambda$ .

**Teorema** Una matriz  $A$  cuadrada de dimensión  $n$  es **similar** a una matriz **diagonal**  $D \iff A$  tiene  $n$  **eigenvectores** linealmente independientes, en donde los elementos de la diagonal de  $D$  son los **eigenvalores** correspondientes, con:

$$D = P^{-1}AP,$$

siendo  $P$  la matriz cuyas columnas son los eigenvectores



# Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

## Factorización

Si  $A$  es una matriz que puede ser diagonalizada, entonces se cumple:

$$D = P^{-1}AP \quad \forall \quad D = \text{diagonal},$$
$$\therefore A = PDP^{-1},$$

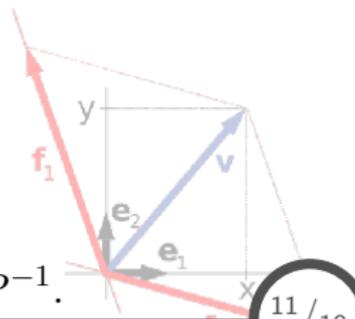
lo cual se conoce como **factorización diagonal**.

Utilizando esta factorización, es posible simplificar el álgebra de  $A$  al álgebra de la matriz diagonal  $D \quad \forall \quad D = \text{diag}(k_1, k_2, \dots, k_n)$ ,

$$\begin{aligned} A^m &= (PDP^{-1})^m = (PDP^{-1})(PDP^{-1}) \dots (PDP^{-1}), \\ &= PD(P^{-1}P)D(P^{-1}P) \dots (P^{-1}P)DP^{-1}, \\ &= PD^m P^{-1}, \\ &= P \text{diag}(k_1^m, k_2^m, \dots, k_n^m) P^{-1}, \end{aligned}$$

por tanto, para cualquier polinomio  $f(t)$ ,

$$\begin{aligned} f(A) &= f(PDP^{-1}) = Pf(D)P^{-1}, \\ &= P \text{diag}(f(k_1), f(k_2), \dots, f(k_n)) P^{-1}. \end{aligned}$$



# Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

## Propiedades de eigenvalores y eigenvectores

**Teorema** Sea  $A$  una matriz cuadrada  $\Rightarrow$  las siguientes afirmaciones son equivalentes,

- (i) Un escalar  $\lambda$  es un **eigenvalor** de  $A$ .
- (ii) La matrix  $M = A - \lambda \mathbb{1}$  es **singular**.
- (iii) El escalar  $\lambda$  es una **raiz** del pol. característico  $\Delta(t)$ .

## Demostración

- De una ec. de eigenvalores  $Au = \lambda u \Rightarrow \lambda$  es un **eigenvalor** de  $A$ .
- El eigenvalor se obtiene mediante,

$$Au - \lambda u = 0 \Rightarrow (A - \lambda \mathbb{1})u = 0 \quad \forall \quad A - \lambda \mathbb{1} = M,$$

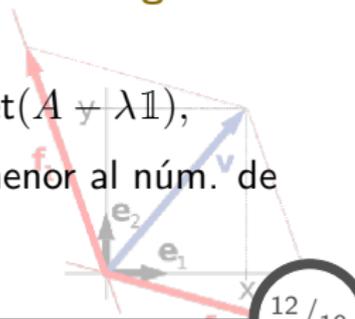
para tener sol. diferente a la trivial debe ser una matriz **singular**.

- Analizando el polinomio característico de  $A$ ,

$$\Delta(t) = \det(A - t\mathbb{1}), \quad \text{si } t = \lambda \Rightarrow \Delta(\lambda) = \det(A - \lambda\mathbb{1}),$$

para que tenga solución, el rango de  $M$  debe ser menor al núm. de incógnitas,

$$\therefore \det M = 0 \Rightarrow \Delta(\lambda) = 0.$$



# Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

## Propiedades de eigenvalores y eigenvectores

Del teorema anterior se observa que el **eigenespacio**  $E_\lambda$  es un **espacio solución** del sistema homogéneo  $MX = 0 \forall M = A - \lambda I$ .

**Teorema** Suponiendo que  $v_1, v_2, \dots, v_n$  son **eigenvectores** diferentes de cero de una matriz  $A$  pertenecientes a diferentes eigenvalores  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_n$  son **linealmente independientes**.

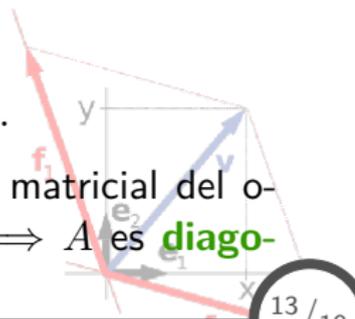
**Teorema** Si se tiene que el **polinomio característico**  $\Delta(t)$  de una matriz cuadrada  $A$  de dimensión  $n$  es producto de  $n$  distintos factores,

$$\Delta(t) = (t - a_1)(t - a_2) \dots (t - a_n),$$

$\Rightarrow A$  será **similar** a la matriz diagonal

$$D = \text{diag}(a_1, a_2, \dots, a_n).$$

**Teorema** Suponiendo que  $A$  es la representación matricial del operador  $T \Rightarrow T$  será **diagonalizable**  $\iff A$  es **diagonalizable**.



# Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

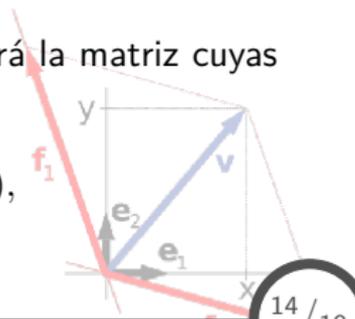
## Procedimiento

Se tiene una matriz cuadrada  $A$  de dimensión  $n$ ,

- (i) Hallar el **polinomio característico**  $\Delta(t)$  de  $A$ .
- (ii) Encontrar las **raíces** de  $\Delta(t)$  para obtener así los eigenvalores de  $A$ .
- (iii) Repetir los siguientes pasos para **cada** eigenvalor  $\lambda$  de  $A$ :
  - (a) Formar la matriz  $M = A - \lambda \mathbb{1}$ .
  - (b) Encontrar un vector base del espacio solución del sistema homogéneo  $MX = 0$ . Los vectores base encontrados son **eigenvectores** linealmente independientes de  $A$  pertenecientes a  $\lambda$ .
- (iv) Considerando la colección  $S = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$  formada por todos los eigenvectores obtenidos para todos los  $\lambda$ ,
  - (a) Si  $m \neq n \Rightarrow A$  **no** es **diagonalizable**.
  - (b) Si  $m = n \Rightarrow A$  es **diagonalizable**, con lo cual  $P$  será la matriz cuyas columnas son los eigenvectores  $v_1, v_2, \dots, v_n$  con,

$$D = P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

$\forall \lambda_i$  el eigenvalor correspondiente al eigenvector  $v_i$ .



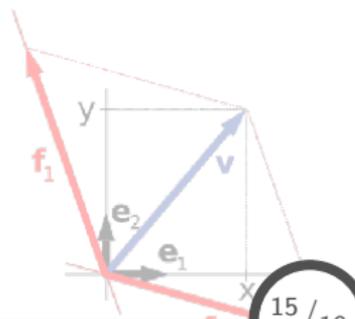
# Contenido: Tema 04

## 4. Eigenvalores y eigenvectores

### 4.1 Polinomio característico

### 4.2 Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

### 4.3 Matrices reales y simétricas



# Matrices reales y simétricas

## Propiedades

Una matriz  $A$  es **simétrica** cuando  $A = A^T$  y es **real** cuando  $A = A^*$   
 $\Rightarrow$  ambas condiciones se reducen a  $A = A^\dagger$ .

**Teorema** Sea  $A$  una matriz **real** y **simétrica**  $\Rightarrow$  cada **raíz**  $\lambda$  de su polinomio característico es **real**.

## Demostración

Consideremos las ecuaciones de eigenvalores como,

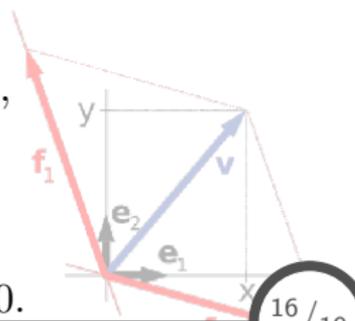
$$Av = \lambda v \quad \forall \lambda \ \& \ v \text{ pudiendo ser complejos,}$$
$$\therefore v^\dagger Av = v^\dagger \lambda v \Rightarrow v^\dagger Av = \lambda v^\dagger v \quad \forall v^\dagger v > 0.$$

Por otro lado,

$$Av = \lambda v \Rightarrow (Av)^\dagger = (\lambda v)^\dagger,$$
$$\therefore v^\dagger A^\dagger = \lambda^* v^\dagger \Rightarrow v^\dagger A^\dagger v = \lambda^* v^\dagger v,$$
$$\therefore v^\dagger Av = \lambda^* v^\dagger v \quad \forall A = A^\dagger,$$

comparando ambos resultados, tenemos:

$$\lambda v^\dagger v = \lambda^* v^\dagger v \Rightarrow \lambda = \lambda^* \quad \forall v^\dagger v > 0.$$



# Matrices reales y simétricas

## Propiedades

**Teorema** Sea  $A$  una matriz **real** y **simétrica**. Suponiendo que  $u$  y  $v$  son **eigenvectores** de  $A$  y que pertenecen a diferentes eigenvalores  $\lambda_1$  y  $\lambda_2 \Rightarrow u$  y  $v$  son **ortogonales**  $\langle u|v \rangle = 0$ .

## Demostración

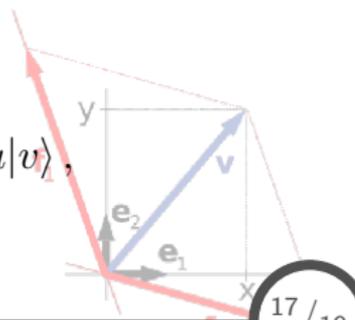
$$\begin{aligned} \text{Se tiene, } Au &= \lambda_1 u, \quad Av = \lambda_2 v, \quad \forall A = A^\dagger \text{ \& } \lambda_1, \lambda_2 \in \mathcal{R}, \\ \Rightarrow v^\dagger Au &= v^\dagger \lambda_1 u = \lambda_1 v^\dagger u \text{ \& } u^\dagger Av = u^\dagger \lambda_2 v = \lambda_2 u^\dagger v, \end{aligned}$$

aplicando el complejo conjugado a toda la primera expresión,

$$(v^\dagger Au)^\dagger = (\lambda_1 v^\dagger u)^\dagger \Rightarrow u^\dagger A^\dagger v = \lambda_1^* u^\dagger v \Rightarrow u^\dagger Av = \lambda_1 u^\dagger v,$$

comparando con el segundo resultado inicial,

$$\begin{aligned} u^\dagger Av &= \lambda_1 u^\dagger v \text{ \& } u^\dagger Av = \lambda_2 u^\dagger v, \\ \therefore \lambda_1 u^\dagger v &= \lambda_2 u^\dagger v \Rightarrow \lambda_1 \langle u|v \rangle = \lambda_2 \langle u|v \rangle, \\ \Rightarrow \langle u|v \rangle &= 0 \quad \forall \lambda_1 \neq \lambda_2. \end{aligned}$$



# Matrices reales y simétricas

## Propiedades y matrices por bloques

**Teorema** Sea  $A$  una matriz **real** y **simétrica**  $\Rightarrow$  existe una matriz **ortogonal**  $P$  tal que,

$$D = P^{-1}AP \quad \forall \quad D = \text{matriz diagonal.}$$

## Demostración

De los teoremas anteriores, se tiene que los eigenvectores de matrices **hermíticas**<sup>1</sup> serán **ortogonales**, por tanto, basta con normalizarlos para formar las columnas **ortonormales** de la matriz de cambio de base  $P$  **ortogonal**.

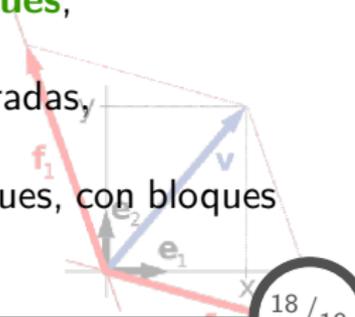
## Polinomio característico de matrices por bloques

Suponiendo que  $M$  es una matriz triangular **por bloques**,

$$M = \begin{bmatrix} A_1 & B \\ 0 & A_2 \end{bmatrix} \quad \forall \quad A_1, A_2 \text{ matrices cuadradas,}$$

$\Rightarrow M - t\mathbb{1}$  será también una matriz triangular por bloques, con bloques **diagonales**  $A_1 - t\mathbb{1}$  y  $A_2 - t\mathbb{1}$ .

<sup>1</sup>Es decir, reales y simétricas.



# Matrices reales y simétricas

## Matrices por bloques

De lo anterior, se tendría lo siguiente,

$$M - t\mathbb{1} = \begin{bmatrix} A_1 - t\mathbb{1} & B \\ 0 & A_2 - t\mathbb{1} \end{bmatrix},$$

por tanto, calculando el determinante,

$$|M - t\mathbb{1}| = \begin{vmatrix} A_1 - t\mathbb{1} & B \\ 0 & A_2 - t\mathbb{1} \end{vmatrix} = |A_1 - t\mathbb{1}| |A_2 - t\mathbb{1}|,$$

es decir, el **polinomio característico** de  $M$  es el **producto** de los polinomios característicos de los bloques diagonales  $A_1$  y  $A_2$ .

**Teorema** Suponiendo que  $M$  es una matriz triangular **por bloques**, con bloques diagonales  $A_1, A_2, \dots, A_r \Rightarrow$  el polinomio característico de  $M$  es el **producto** de polinomios característicos de los **bloques diagonales**  $A_i$ :

$$\Delta_M(t) = \Delta_{A_1}(t) \Delta_{A_2}(t) \dots \Delta_{A_r}(t).$$

