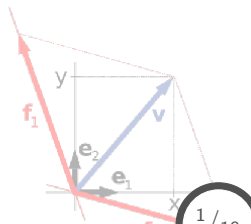


4. Eigenvalores y eigenvectores



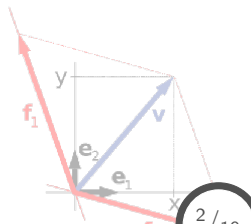
Contenido: Tema 04

4. Eigenvalores y eigenvectores

4.1 Polinomio característico

4.2 Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

4.3 Matrices reales y simétricas



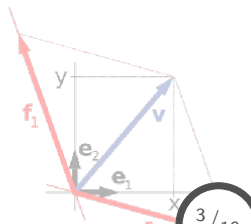
Contenido: Tema 04

4. Eigenvalores y eigenvectores

4.1 Polinomio característico

4.2 Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

4.3 Matrices reales y simétricas



Polinomio característico

Matrices y operadores, polinomios

Matriz

Se tiene una matriz A cuadrada de dimensión n . Esta matriz A será **diagonalizable** si existe una matriz no-singular P tal que,

$$B = P^{-1}AP \text{ es diagonal.}$$

Operador

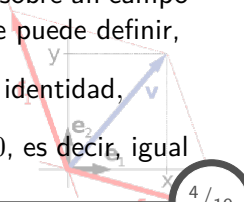
Se tiene un operador lineal $T : V \rightarrow V$. El operador T será **diagonalizable** si existe una base S en V tal que la representación matricial de T relativo a S , $[T]_S$, sea una matriz **diagonal**.

Polinomios de matrices

Se considera un polinomio $f(t) = a_n t^n + \dots + a_1 t + a_0$ sobre un campo K . Entonces, si A es una matriz cuadrada genérica, se puede definir,

$$f(A) = a_n A^n + \dots + a_1 A + a_0 \mathbb{1} \quad \forall \quad \mathbb{1} = \text{matriz identidad,}$$

en particular, se dice que A es **raíz** de $f(t)$ si $f(A) = 0$, es decir, igual a la matriz **cero**.



Polinomio característico

Matrices y operadores, polinomios

En general, para los polinomios f y g , así como cualquier matriz cuadrada A y un escalar k se tiene:

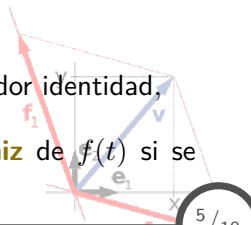
- (i) $(f + g)(A) = f(A) + g(A)$,
- (ii) $(fg)(A) = f(A)g(A)$,
- (iii) $(kf)(A) = kf(A)$,
- (iv) $f(A)g(A) = g(A)f(A)$.

Para el caso de **operadores lineales**, solo basta recordar que las potencias de T se definen mediante la **composición**,

$$T^2 = T \circ T, \quad T^3 = T^2 \circ T, \dots$$

$$\therefore f(T) = a_n T^n + \dots + a_1 T + a_0 I \quad \forall \quad I = \text{operador identidad,}$$

en donde también se puede considerar a T como **raíz** de $f(t)$ si se cumple $f(T) = 0$, es decir, igual al mapeo **cero**.



Polinomio característico

Polinomio característico

Sea $A = [a_{ij}]$ una matriz cuadrada de dimensión n , entonces es posible construir la matriz M dada por,

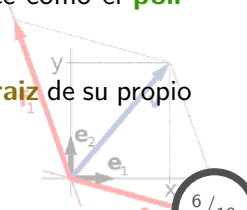
$$M = A - t\mathbb{1}_n \quad \forall \quad \mathbb{1}_n = \text{matriz identidad,}$$
$$\Rightarrow \quad -M = t\mathbb{1}_n - A,$$

siendo t indeterminado, y en donde su determinante:

$$\Delta(t) = \det(t\mathbb{1}_n - A) = (-1)^n \det(A - t\mathbb{1}_n),$$

define un polinomio en t de grado n , el cual se conoce como el **polinomio característico** de A .

Teorema Cayley-Hamilton Cualquier matriz A será **raíz** de su propio **polinomio característico**.



Polinomio característico

Polinomio característico

Suponiendo que A y B son matrices **similares**, es decir:

$$B = P^{-1}AP \quad \forall \quad P = \text{matriz de cambio de base,}$$

entonces analizando el **polinomio característico** de ambas matrices,

$$\Delta_B(t) = \det(t\mathbb{1} - B) = \det(t\mathbb{1} - P^{-1}AP),$$

$$\text{pero } t\mathbb{1} = P^{-1}t\mathbb{1}P,$$

$$\therefore \Delta_B(t) = \det(P^{-1}t\mathbb{1}P - P^{-1}AP),$$

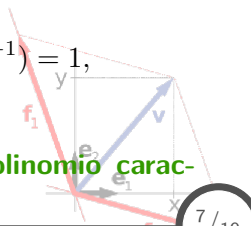
$$= \det \left[P^{-1}(t\mathbb{1} - A)P \right],$$

$$= \det(P^{-1})\det(t\mathbb{1} - A)\det(P),$$

$$= \det(t\mathbb{1} - A) \quad \forall \quad \det(P)\det(P^{-1}) = 1,$$

$$\Rightarrow \Delta_B(t) = \Delta_A(t).$$

Teorema Matrices **similares** tienen el **mismo polinomio característico**.



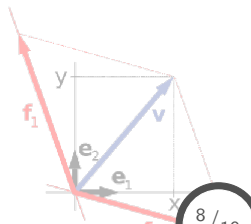
Contenido: Tema 04

4. Eigenvalores y eigenvectores

4.1 Polinomio característico

4.2 Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

4.3 Matrices reales y simétricas



Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

Definición

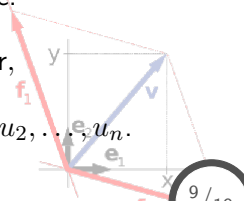
Sea A una matriz cuadrada de dimensión $n \Rightarrow A$ puede ser **similar** a una **matriz diagonal** $D = \text{diag}(k_1, k_2, \dots, k_n) \iff$ **existe** una base S que consista de vectores (columna) u_1, u_2, \dots, u_n tal que,

$$\begin{aligned} Au_1 &= k_1 u_1, \\ Au_2 &= k_2 u_2, \\ &\vdots \\ Au_n &= k_n u_n, \end{aligned}$$

en tal caso, se dice que A es **diagonalizable**, en donde:

$$D = P^{-1}AP \quad \forall \quad P = \text{matriz no-singular},$$

donde las columnas de P serán los **vectores base** u_1, u_2, \dots, u_n .



Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

Eigenvalor, eigenvector

Sea A una matriz cuadrada \Rightarrow un escalar λ se le conoce como **eigenvalor** de A si existe un **vector** (columna) u diferente de cero, tal que

$$Au = \lambda u,$$

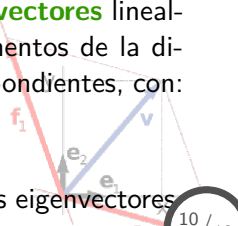
donde a u se le conoce como el **eigenvector** de A perteneciente al eigenvalor λ .

El set E_λ formado por todos los eigenvectores representa un subespacio de V , el cual se le conoce como **eigenespacio** de λ .

Teorema Una matriz A cuadrada de dimensión n es **similar** a una matriz **diagonal** $D \iff A$ tiene n **eigenvectores** linealmente independientes, en donde los elementos de la diagonal de D son los **eigenvalores** correspondientes, con:

$$D = P^{-1}AP,$$

siendo P la matriz cuyas columnas son los eigenvectores



Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

Factorización

Si A es una matriz que puede ser diagonalizada, entonces se cumple:

$$D = P^{-1}AP \quad \forall \quad D = \text{diagonal},$$
$$\therefore A = PDP^{-1},$$

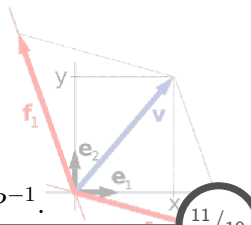
lo cual se conoce como **factorización diagonal**.

Utilizando esta factorización, es posible simplificar el álgebra de A al álgebra de la matriz diagonal $D \quad \forall \quad D = \text{diag}(k_1, k_2, \dots, k_n)$,

$$\begin{aligned} A^m &= (PDP^{-1})^m = (PDP^{-1})(PDP^{-1}) \dots (PDP^{-1}), \\ &= PD(P^{-1}P)D(P^{-1}P) \dots (P^{-1}P)DP^{-1}, \\ &= PD^m P^{-1}, \\ &= P \text{diag}(k_1^m, k_2^m, \dots, k_n^m) P^{-1}, \end{aligned}$$

por tanto, para cualquier polinomio $f(t)$,

$$\begin{aligned} f(A) &= f(PDP^{-1}) = Pf(D)P^{-1}, \\ &= P \text{diag}(f(k_1), f(k_2), \dots, f(k_n)) P^{-1}. \end{aligned}$$



Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

Propiedades de eigenvalores y eigenvectores

Teorema Sea A una matriz cuadrada \Rightarrow las siguientes afirmaciones son equivalentes,

- (i) Un escalar λ es un **eigenvalor** de A .
- (ii) La matrix $M = A - \lambda \mathbb{1}$ es **singular**.
- (iii) El escalar λ es una **raiz** del pol. característico $\Delta(t)$.

Demostración

- De una ec. de eigenvalores $Au = \lambda u \Rightarrow \lambda$ es un **eigenvalor** de A .
- El eigenvalor se obtiene mediante,

$$Au - \lambda u = 0 \Rightarrow (A - \lambda \mathbb{1})u = 0 \quad \forall \quad A - \lambda \mathbb{1} = M,$$

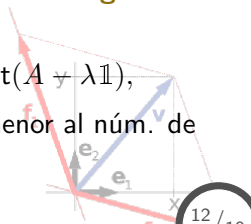
para tener sol. diferente a la trivial debe ser una matriz **singular**.

- Analizando el polinomio característico de A ,

$$\Delta(t) = \det(A - t\mathbb{1}), \quad \text{si } t = \lambda \Rightarrow \Delta(\lambda) = \det(A - \lambda\mathbb{1}),$$

para que tenga solución, el rango de M debe ser menor al núm. de incógnitas,

$$\therefore \det M = 0 \Rightarrow \Delta(\lambda) = 0.$$



Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

Propiedades de eigenvalores y eigenvectores

Del teorema anterior se observa que el **eigenespacio** E_λ es un **espacio solución** del sistema homogéneo $MX = 0 \forall M = A - \lambda I$.

Teorema Suponiendo que v_1, v_2, \dots, v_n son **eigenvectores** diferentes de cero de una matriz A pertenecientes a diferentes eigenvalores $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_n$ son **linealmente independientes**.

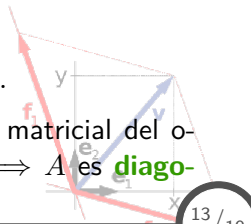
Teorema Si se tiene que el **polinomio característico** $\Delta(t)$ de una matriz cuadrada A de dimensión n es producto de n distintos factores,

$$\Delta(t) = (t - a_1)(t - a_2) \dots (t - a_n),$$

$\Rightarrow A$ será **similar** a la matriz diagonal

$$D = \text{diag}(a_1, a_2, \dots, a_n).$$

Teorema Suponiendo que A es la representación matricial del operador $T \Rightarrow T$ será **diagonalizable** $\iff A$ es **diagonalizable**.



Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

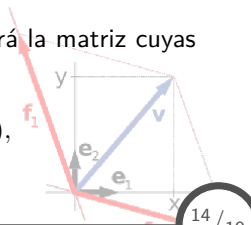
Procedimiento

Se tiene una matriz cuadrada A de dimensión n ,

- (i) Hallar el **polinomio característico** $\Delta(t)$ de A .
- (ii) Encontrar las **raíces** de $\Delta(t)$ para obtener así los eigenvalores de A .
- (iii) Repetir los siguientes pasos para **cada** eigenvalor λ de A :
 - (a) Formar la matriz $M = A - \lambda \mathbb{1}$.
 - (b) Encontrar un vector base del espacio solución del sistema homogéneo $MX = 0$. Los vectores base encontrados son **eigenvectores** linealmente independientes de A pertenecientes a λ .
- (iv) Considerando la colección $S = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ formada por todos los eigenvectores obtenidos para todos los λ ,
 - (a) Si $m \neq n \Rightarrow A$ **no** es **diagonalizable**.
 - (b) Si $m = n \Rightarrow A$ es **diagonalizable**, con lo cual P será la matriz cuyas columnas son los eigenvectores v_1, v_2, \dots, v_n con,

$$D = P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

$\forall \lambda_i$ el eigenvalor correspondiente al eigenvector v_i .



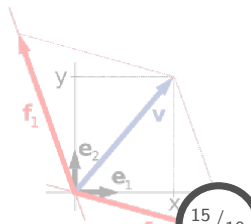
Contenido: Tema 04

4. Eigenvalores y eigenvectores

4.1 Polinomio característico

4.2 Diagonalización, eigenvalores y eigenvectores

4.3 Matrices reales y simétricas



Matrices reales y simétricas

Propiedades

Una matriz A es **simétrica** cuando $A = A^T$ y es **real** cuando $A = A^*$
 \Rightarrow ambas condiciones se reducen a $A = A^\dagger$.

Teorema Sea A una matriz **real** y **simétrica** \Rightarrow cada **raíz** λ de su polinomio característico es **real**.

Demostración

Consideremos las ecuaciones de eigenvalores como,

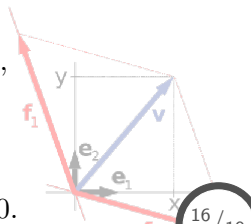
$$Av = \lambda v \quad \forall \lambda \ \& \ v \text{ pudiendo ser complejos,}$$
$$\therefore v^\dagger Av = v^\dagger \lambda v \Rightarrow v^\dagger Av = \lambda v^\dagger v \quad \forall v^\dagger v > 0.$$

Por otro lado,

$$Av = \lambda v \Rightarrow (Av)^\dagger = (\lambda v)^\dagger,$$
$$\therefore v^\dagger A^\dagger = \lambda^* v^\dagger \Rightarrow v^\dagger A^\dagger v = \lambda^* v^\dagger v,$$
$$\therefore v^\dagger Av = \lambda^* v^\dagger v \quad \forall A = A^\dagger,$$

comparando ambos resultados, tenemos:

$$\lambda v^\dagger v = \lambda^* v^\dagger v \Rightarrow \lambda = \lambda^* \quad \forall v^\dagger v > 0.$$



Matrices reales y simétricas

Propiedades

Teorema Sea A una matriz **real** y **simétrica**. Suponiendo que u y v son **eigenvectores** de A y que pertenecen a diferentes eigenvalores λ_1 y $\lambda_2 \Rightarrow u$ y v son **ortogonales** $\langle u|v \rangle = 0$.

Demostración

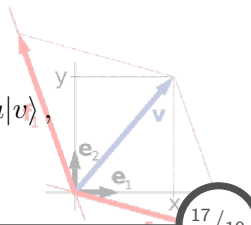
$$\begin{aligned} \text{Se tiene, } Au &= \lambda_1 u, \quad Av = \lambda_2 v, \quad \forall A = A^\dagger \text{ \& } \lambda_1, \lambda_2 \in \mathcal{R}, \\ \Rightarrow v^\dagger Au &= v^\dagger \lambda_1 u = \lambda_1 v^\dagger u \text{ \& } u^\dagger Av = u^\dagger \lambda_2 v = \lambda_2 u^\dagger v, \end{aligned}$$

aplicando el complejo conjugado a toda la primera expresión,

$$(v^\dagger Au)^\dagger = (\lambda_1 v^\dagger u)^\dagger \Rightarrow u^\dagger A^\dagger v = \lambda_1^* u^\dagger v \Rightarrow u^\dagger Av = \lambda_1 u^\dagger v,$$

comparando con el segundo resultado inicial,

$$\begin{aligned} u^\dagger Av &= \lambda_1 u^\dagger v \text{ \& } u^\dagger Av = \lambda_2 u^\dagger v, \\ \therefore \lambda_1 u^\dagger v &= \lambda_2 u^\dagger v \Rightarrow \lambda_1 \langle u|v \rangle = \lambda_2 \langle u|v \rangle, \\ \Rightarrow \langle u|v \rangle &= 0 \quad \forall \lambda_1 \neq \lambda_2. \end{aligned}$$



Matrices reales y simétricas

Propiedades y matrices por bloques

Teorema Sea A una matriz **real** y **simétrica** \Rightarrow existe una matriz **ortogonal** P tal que,

$$D = P^{-1}AP \quad \forall \quad D = \text{matriz diagonal.}$$

Demostración

De los teoremas anteriores, se tiene que los eigenvectores de matrices **hermíticas**¹ serán **ortogonales**, por tanto, basta con normalizarlos para formar las columnas **ortonormales** de la matriz de cambio de base P **ortogonal**.

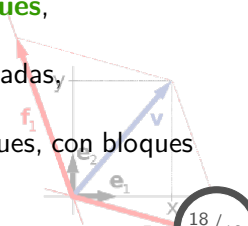
Polinomio característico de matrices por bloques

Suponiendo que M es una matriz triangular **por bloques**,

$$M = \begin{bmatrix} A_1 & B \\ 0 & A_2 \end{bmatrix} \quad \forall \quad A_1, A_2 \text{ matrices cuadradas,}$$

$\Rightarrow M - t\mathbb{1}$ será también una matriz triangular por bloques, con bloques **diagonales** $A_1 - t\mathbb{1}$ y $A_2 - t\mathbb{1}$.

¹Es decir, reales y simétricas.



Matrices reales y simétricas

Matrices por bloques

De lo anterior, se tendría lo siguiente,

$$M - t\mathbb{1} = \begin{bmatrix} A_1 - t\mathbb{1} & B \\ 0 & A_2 - t\mathbb{1} \end{bmatrix},$$

por tanto, calculando el determinante,

$$|M - t\mathbb{1}| = \begin{vmatrix} A_1 - t\mathbb{1} & B \\ 0 & A_2 - t\mathbb{1} \end{vmatrix} = |A_1 - t\mathbb{1}| |A_2 - t\mathbb{1}|,$$

es decir, el **polinomio característico** de M es el **producto** de los polinomios característicos de los bloques diagonales A_1 y A_2 .

Teorema Suponiendo que M es una matriz triangular **por bloques**, con bloques diagonales $A_1, A_2, \dots, A_r \Rightarrow$ el polinomio característico de M es el **producto** de polinomios característicos de los **bloques diagonales** A_i :

$$\Delta_M(t) = \Delta_{A_1}(t) \Delta_{A_2}(t) \dots \Delta_{A_r}(t).$$

